



FLEX-CLAMP

Automatisiertes Greifen
und Fixieren mit
grenzenloser Flexibilität



*Das Nagelkissen mit
konturgenauer Abformung.
Die Inspiration für
MATRIX-Spannsysteme.*

DIESE INNOVATION ERÖBERT DEN MARKT

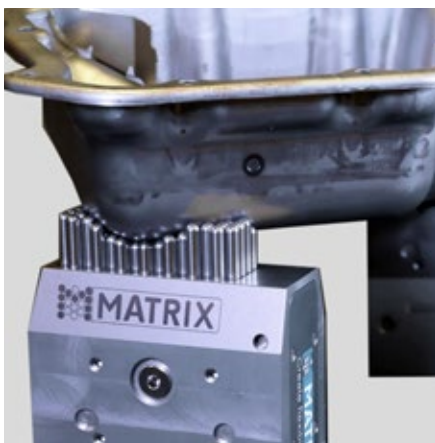
MATRIX-Spannvorrichtungen mit flexiblen Stößeln passen sich jeder Form exakt an. In Sekundenschnelle lassen sich so unterschiedlichste Werkstücke absolut formschlüssig und sicher greifen, fixieren, spannen.

Das Umrüsten der Bearbeitungs- und Montageanlage für Bauteile mit veränderter Werkstückgeometrie sowie störanfälliges Paletten- und Werkzeughandling mit dem Roboter entfällt. Auch kleine Losgrößen oder individuelle Kundenwünsche lassen sich so kurzfristig und wirtschaftlich bearbeiten.

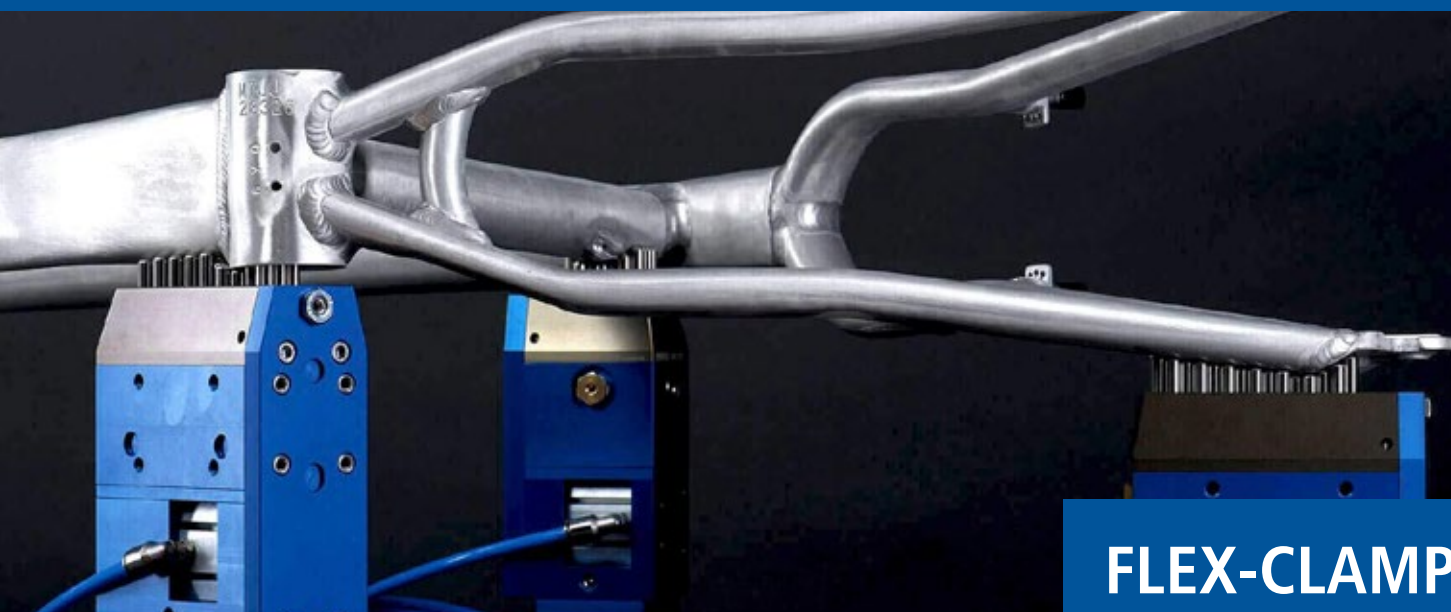
Passt immer!

Packende Problemlösung mit
enormem Einsparpotenzial!

- Automatische Anpassung an jedes Werkstück
- Kostspieliges Umrüsten entfällt
- Keine Stillstandszeiten und keine Greifer-Bahnhöfe mehr



Dreimal einzigartig: FLEX-CLAMP - FLEX-CLAMP Mini - FLEX-CLAMP Mini double



FLEX-CLAMP

GREIFEN UND AUFLEGEN. MIT SICHERHEIT STARK UND FLEXIBEL.

Formschlüssige FLEX-CLAMP-Spannbacken. Ideal als Auflage-system, flexibles Formnest und zur Anbindung an Robotergreifer. Automatisiert mit Druckluft. Passen sich jeder Kontur perfekt an. Mit passiver Greifkraftherhaltung. Und extra-starkem Boost-Modus.

VERMEIDET UNGEPLANTEN MASCHINENSTILLSTAND.

Integrierbare Sensorik ermöglicht die vollständige Überwachung und Dokumentation in der Produktion. Damit lassen sich ungeplante Maschinenstillstände und Produktionsausfälle durch zeitgerechte Wartung vermeiden.



FLEX-CLAMP

Best.-Nr. 0042.6720

Außenmaße B x L x H (mm)	50 x 110 x 134,5
Spannfläche BS x LS (mm)	30 x 79
Gesamtzahl der Stöbel	67
Durchmesser der einzelnen Stöbel (mm)	6
Hub HB (mm)	21
Max. Haltekraft Pinfeld axial passiv	1 kN
Max. Haltekraft Pinfeld axial aktiv	4 kN

Einsatzempfehlungen

- Ideal für automatisierte Montage-Prozesse
- Roboter-Handling
- Unterstützung oder Werkstückträger in Fertigungsstraßen
- Werkstückgewicht bis max. 10 kg



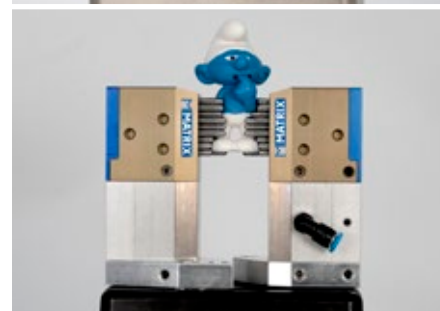
FLEX-CLAMP Mini

TEILESPEZIFISCHE FORMAUFLAGE. STARK. SCHNELL. PRÄZISE.

Formschlüssige FLEX-CLAMP Mini-Spannbacken. Ideal als Auflage-system, flexibles Formnest und zur Anbindung an Robotergreifer. Automatisiert mit Druckluft. Passen sich jeder Kontur perfekt an. Mit passiver Greifkraftherhaltung. Und extra-starkem Boost-Modus.

VERMEIDET GREIFERWECHSEL UND RÜSTZEITEN.

Individuelle Anpassung der Stößel an jede Werkstückkontur! So lassen sich viele Werkstücke mit demselben Greifer fixieren und bewegen. Diese einzigartige Flexibilität vermeidet Aufwand und Kosten für individuelle Auflagen. Greiferwechsel ist nicht mehr notwendig!



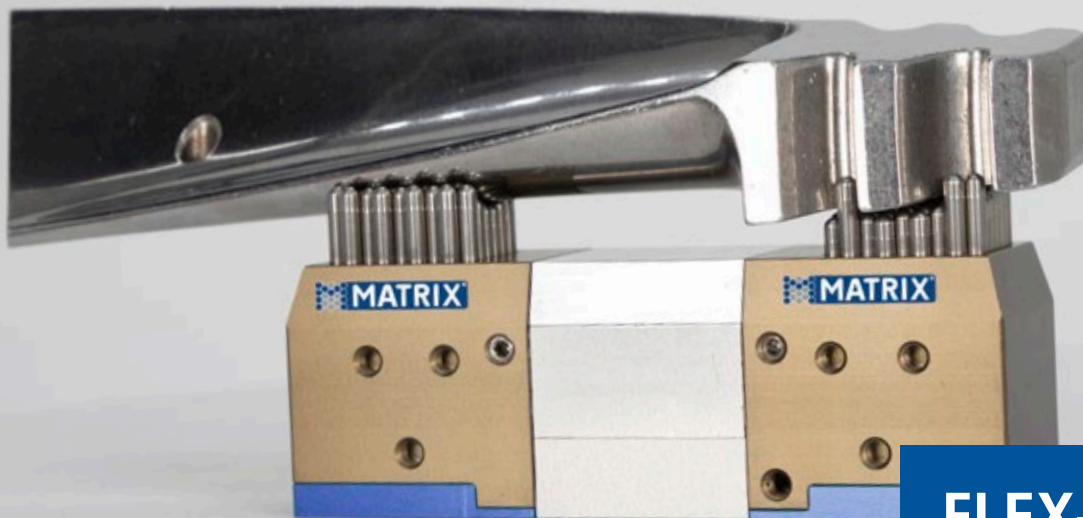
FLEX-CLAMP Mini

Best.-Nr. 0042.5801

Außenmaße B x L x H (mm)	32 x 70 x 37
Spannfläche BS x LS (mm)	21 x 24
Gesamtzahl der Stößel	58
Durchmesser der einzelnen Stößel (mm)	3
Hub HB (mm)	11
Max. Haltekraft Pinfeld axial passiv	40 N
Max. Haltekraft Pinfeld axial aktiv	90 N

Einsatzempfehlungen

- Roboterhandlung für Medizintechnik
- Handlungsaufgaben mit Cobots in Verbindung mit MRK
- Automatisierte Montage-Prozesse für Kleinteile
- Werkstückgewicht bis max. 1 kg



FLEX-CLAMP Mini Double

DOPPELT GUT. FÜR DIE PERFEKTE AUFNAHME UNTERSCHIEDLICHSTER WERKSTÜCKE.

Formschlüssige FLEX-CLAMP Mini Double-Spannbacken. Ideal als Auflagesystem, flexibles Formnest und zur Anbindung an Robotergriffe. Automatisiert mit Druckluft. Passen sich jeder Kontur perfekt an. Mit passiver Greifkrafterhaltung. Und extra-starkem Boost-Modus.

PASST IMMER. NUR EIN BAUSATZ-SYSTEM ANSTELLE VIELER FORMAUFLAGEN.

Individuelle Anpassung der Stößel an jede Werkstückkontur! So lassen sich viele Werkstücke mit demselben Greifer fixieren und bewegen. Diese einzigartige Flexibilität vermeidet Aufwand und Kosten für individuelle Auflagen. Greiferwechsel ist nicht mehr notwendig!



FLEX-CLAMP Mini Double Best.-Nr. 0042.1160

Außenmaße B x L x H (mm)	32 x 108 x 37
Spannfläche BS x LS (mm)	2 x 21 x 24
Gesamtzahl der Stößel	116
Durchmesser der einzelnen Stößel (mm)	3
Hub HB (mm)	11
Max. Haltekraft Pinfeld axial passiv	80 N
Max. Haltekraft Pinfeld axial aktiv	180 N

Einsatzempfehlungen

- Doppelte Pinfeldfläche
- Handlingaufgaben mit Cobots in Verbindung mit MRK
- Automatisierte Montage-Prozesse für Kleinteile
- Werkstückgewicht bis max. 2 kg